Poluautomatska trodimenzionalna rekonstrukcija scene

Čepčar, Neven

Undergraduate thesis / Završni rad

2015

Degree Grantor / Ustanova koja je dodijelila akademski / stručni stupanj: **Josip Juraj Strossmayer University of Osijek, Faculty of Electrical Engineering, Computer Science and Information Technology Osijek / Sveučilište Josipa Jurja Strossmayera u Osijeku, Fakultet elektrotehnike, računarstva i informacijskih tehnologija Osijek**

Permanent link / Trajna poveznica: https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:200:734743

Rights / Prava: In copyright / Zaštićeno autorskim pravom.

Download date / Datum preuzimanja: **2024-03-28**

Repository / Repozitorij:

Faculty of Electrical Engineering, Computer Science and Information Technology Osijek

zir.nsk.hr

Image not found or type unknown

SVEUČILIŠTE JOSIPA JURJA STROSSMAYERA U OSIJEKU
ELEKTROTEHNIČKI FAKULTET

Stručni studij

POLUAUTOMATSKA TRODIMENZIONALNA REKONSTRUKCIJA SCENE

Završni rad

Neven Čepčar

Osijek, 2015. godina

SADRŽAJ

1. UVOD 1

1.1. Zadatak završnog rada 2

2. KREIRANJE KORISNIČKOG SUČELJA 3

2.1. Izrada aplikacije zasnovane na dijalogu 3
2.2. Povezivanje OpenCV biblioteke sa razvojnim okruženjem 5
2.3. Tipka za učitavanje slike 7
2.4. Tipka za rekonstrukciju scene 9
2.5. Dodavanje ActiveX kontrole 9

3. UČITAVANJE I PRIKAZ SLIKE TE ODABIR TOČAKA INTERESA 10

3.1. Dodavanje funkcionalnosti tipci „Otvori sliku“ 10
3.2. Dijalog za odabir i prikaz slike 11
3.3. Tipke za prebacivanje između slika 13
3.3.1. Tipka Home 13
3.3.2. Tipka Pg Up (Page Up) 14
3.3.3. Tipka Pg Dn 14
3.3.4. Tipka End 14
3.3.5. Ukupan broj slika u mapi 15
3.4. Odabir točaka interesa 15
3.4.1. Događaj vezan za miš 16
3.4.2. Crtanje točaka 16
3.4.3. Baza (podatkovna struktura) 18
3.4.4. Spremanje točaka u datoteku 21
3.4.5. Brisanje odabranih točaka 22

4. TRODIMENZIONALNA REKONSTRUKCIJA 24

4.1. točke interesa 24
4.2. Dodavanje funkcionalnosti gumbu „Rekonstrukcija scene“ 26
4.3. Prikaz dijaloga sa dvostrukom slikom 26
4.4. Određivanje 3D pozicije točaka 28
4.5. Rezultati trodimenzionalne rekonstrukcije 30

5. ZAKLJUČAK 35

LITERATURA 37
SAŽETAK 38
ABSTRACT 39
ŽIVOTOPIS 40
PRILOZI 41

SAŽETAK

U ovom radu opisan je postupak izrade aplikacije koja omogućuje učitavanje neke scene snimljene kalibriranom kamerom, ručni odabir točaka interesa te trodimenzionalnu rekonstrukciju scene na temelju odabranih točaka.

Aplikacija je izrađena u programskom jeziku C++ koristeći Microsoft Visual Studio 2008 integrirano razvojno okruženje te je korištena OpenCV biblioteka. Za prikaz 3D pozicije točaka korišten je MATLAB programski sustav.

Postupak određivanja 3D pozicije točaka sastoji se od estimacije fundamentalne matrice, određivanja esencijalne matrice, dekompozicije esencijalne matrice na singularne vrijednosti te triangulacije.

Ključne riječi: trodimenzionalna rekonstrukcija scene, grafičko sučelje, kamera

ABSTRACT

This work describes process of creating an application that allows the user to load scenes taken from calibrated camera, manual selection of interest points and three-dimensional scene reconstruction based on the selected points.

Application is created in C++ programming language using Microsoft Visual Studio 2008 integrated development environment and uses OpenCV library. The output of the application are the 3D positions of points shown in MATLAB computing language.

Process of determining the 3D positions of points consists of estimation of the fundamental matrix, determining the essential matrix, essential matrix decomposition and triangulation.

Keywords: three-dimensional scene reconstruction, graphical interface, camera